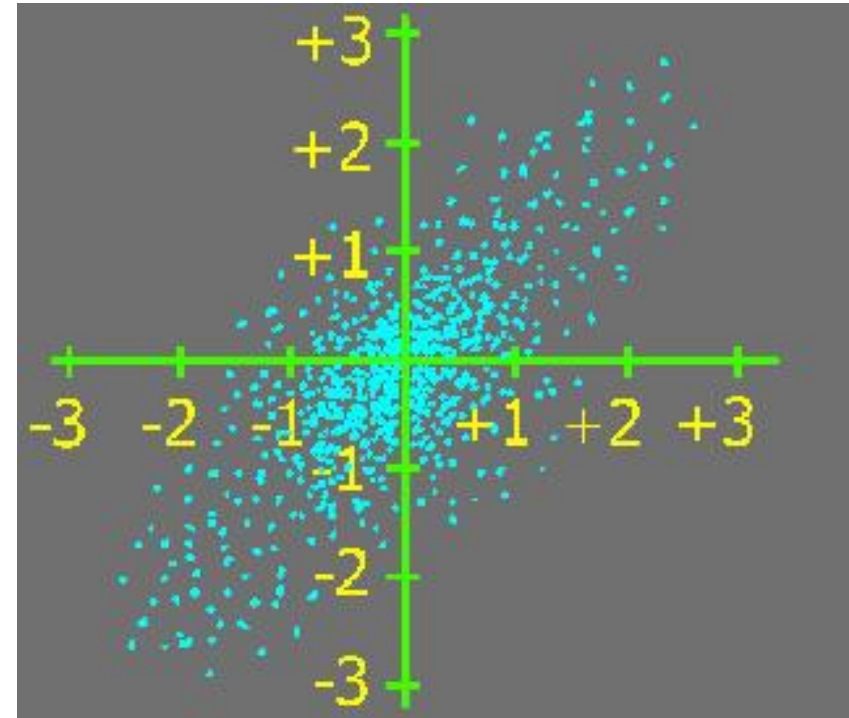


Vorbereitungskurs F-Praktikum B (Physik), RWTH Aachen

Thomas Hebbeker

- Eindimensionaler Fall:
 - Parameterbestimmung - Beispiele [Übung]
- Mehrdimensionaler Fall:
 - Grundbegriffe
 - Variablentransformation
 - Fehlerfortpflanzung
 - Parameterbestimmung (Fit):
 - * χ^2

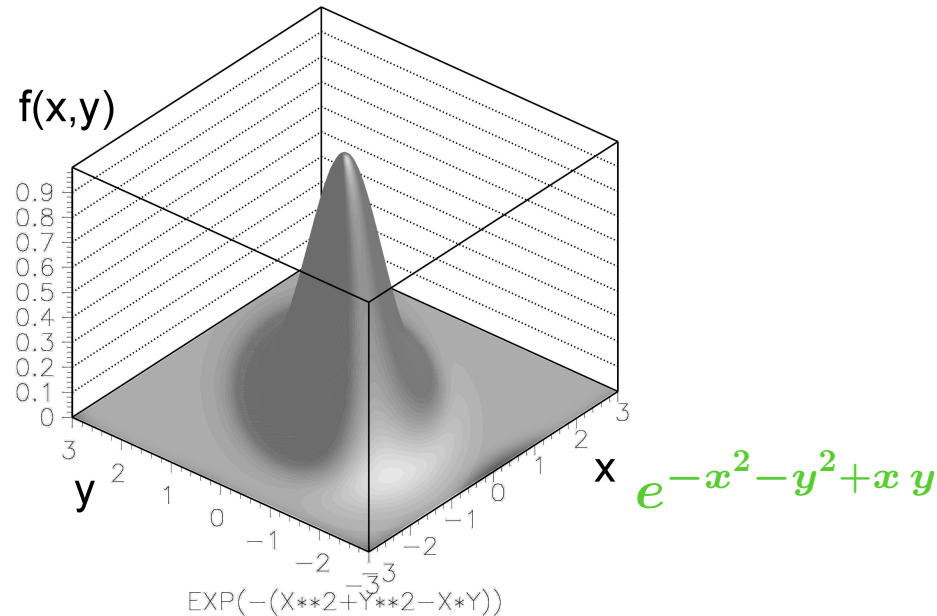


Definitionen (mehrdimensional)

Wahrscheinlichkeitsdichte von zwei Zufallsvariablen:

$$f(x, y)$$

Beispiel:



Normierung:

$$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(x, y) dx dy = 1$$

Eindimensionale Wahrscheinlichkeitsdichten (Projektionen):

$$f_x(x) = \int f(x, y) dy \quad f_y(y) = \int f(x, y) dx$$

Erwartungswert: (ähnlich: Estimator - Summe statt Integral!)

$$\mu_x \equiv \langle x \rangle = \int \int x f(x, y) dx dy$$

Varianz:

$$\sigma_x^2 \equiv \langle (x - \mu_x)^2 \rangle = \int \int (x - \mu_x)^2 f(x, y) dx dy$$

NEU: Kovarianz:

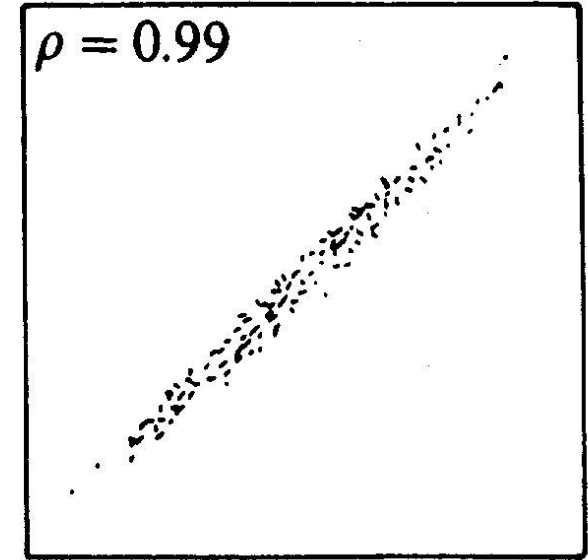
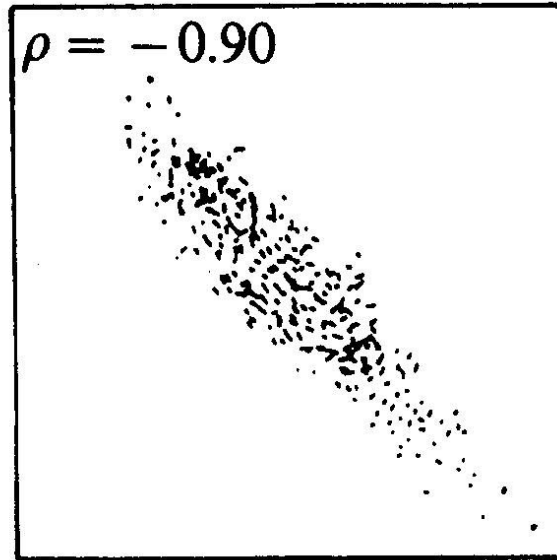
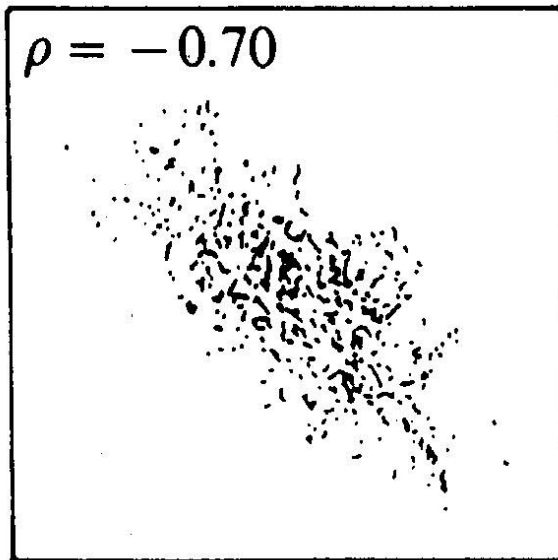
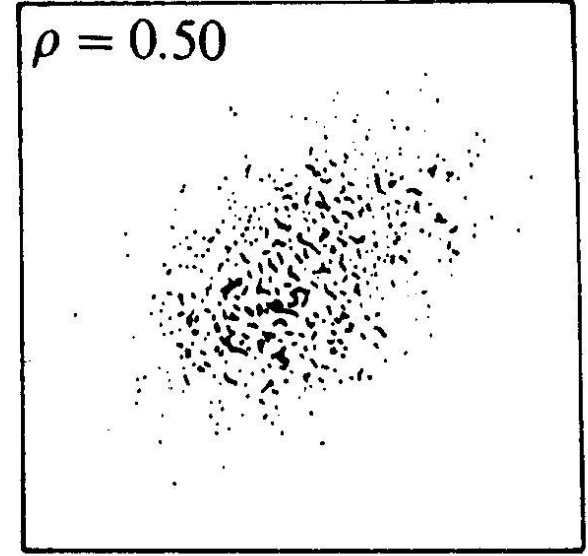
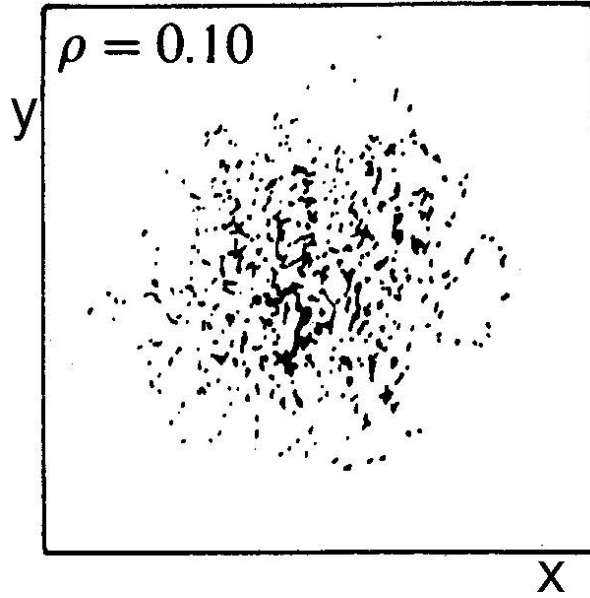
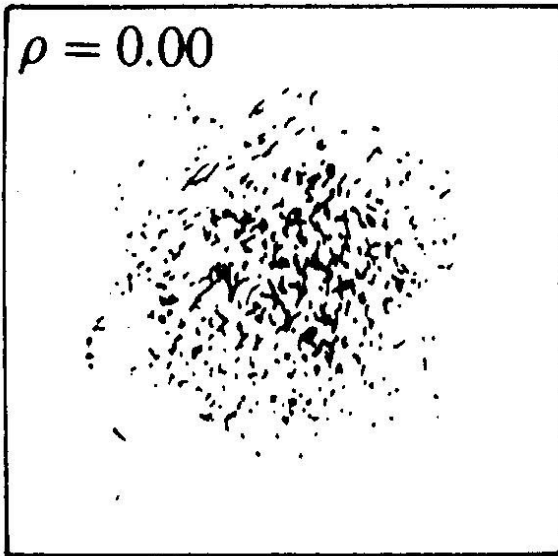
$$\begin{aligned} \text{COV}_{x,y} &= \langle (x - \mu_x) \cdot (y - \mu_y) \rangle = \int \int (x - \mu_x) (y - \mu_y) f(x, y) dx dy \\ &= \langle x \cdot y \rangle - \langle x \rangle \cdot \langle y \rangle \end{aligned}$$

Korrelationskoeffizient:

$$\rho = \frac{\text{COV}_{x,y}}{\sigma_x \cdot \sigma_y} = -1 \dots 1$$

gibt an, wie stark die beiden Variablen 'korreliert' sind.

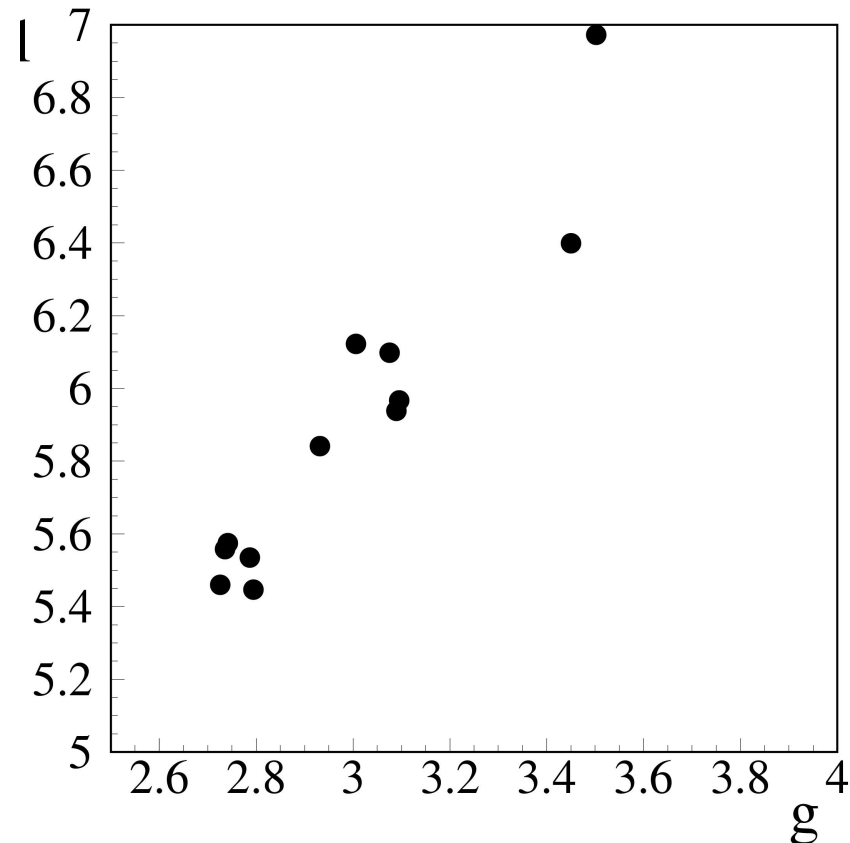
Beispiel:



Beispiel:

Gewicht/Gramm g_i und Länge/cm l_i von $N = 12$ Schrauben:

g_i	3.4	2.7	2.9	3.1	2.7	3.0	3.5	3.1	2.8	2.8	3.1	2.8
l_i	6.3	5.4	5.8	5.9	5.6	5.9	6.9	6.2	5.4	5.6	6.0	5.5



Hier Näherung:

' $N = 12$ ist groß' (na ja ...)

Estimatoren:

$$\bar{g} = \frac{1}{N} \sum g_i = 2.99$$

$$\bar{l} = \frac{1}{N} \sum l_i = 5.88$$

$$\overline{g^2} = \frac{1}{N} \sum g_i^2 = 9.01$$

$$\overline{l^2} = \frac{1}{N} \sum l_i^2 = 34.7$$

$$\overline{gl} = \frac{1}{N} \sum g_i l_i = 17.7$$

$$\sigma_g = \sqrt{\overline{g^2} - (\bar{g})^2} = 0.25$$

$$\sigma_l = \sqrt{\overline{l^2} - (\bar{l})^2} = 0.42$$

$$\Delta \bar{g} = \frac{1}{\sqrt{N}} \sigma_g = 0.07$$

$$\Delta \bar{l} = \frac{1}{\sqrt{N}} \sigma_l = 0.12$$

$$\rho = \frac{\overline{gl} - \bar{g} \bar{l}}{\sigma_g \sigma_l} = 0.94$$

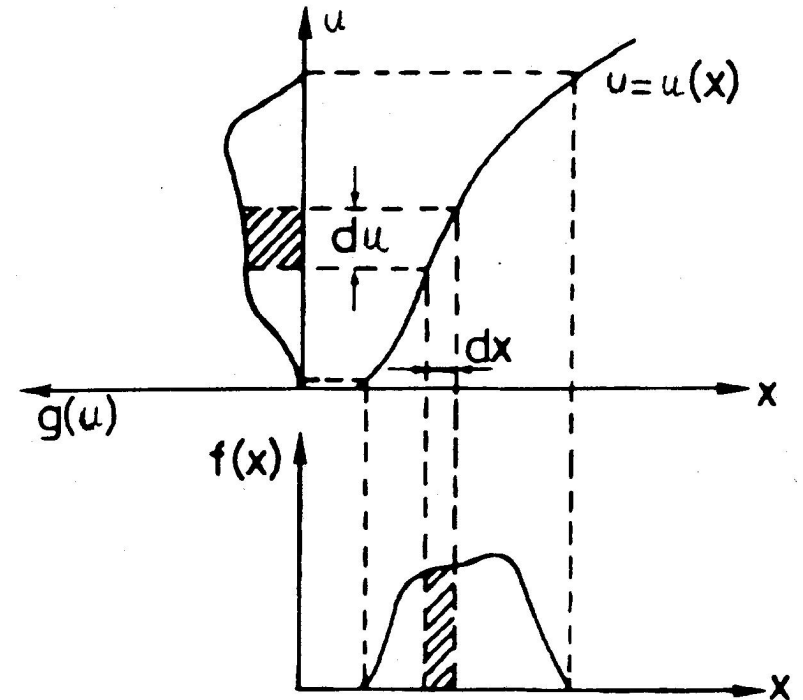
Variablentransformation

Eindimensional:

Gegeben: Verteilung $f(x)$ (= Wahrscheinlichkeitsdichte)

Variablentransformation: $x \rightarrow u$ $u = u(x)$

Gesucht: Verteilung $g(u(x))$



Erhaltung Wahrscheinlichkeit: $g(u)du = f(x)dx$

$$g(u) = \left| \frac{dx}{du} \right| \cdot f(x) = \left| \frac{1}{du/dx} \right| \cdot f(x)$$

Beispiel: Winkelverteilung

$$x \equiv \theta \quad (0 \dots \pi) \quad u \equiv z \quad z = \cos \theta$$

$$\frac{dN}{d\theta} \equiv f(\theta) = \sin \theta \cdot (1 + \cos^2 \theta)$$

$$\left| \frac{dz}{d\theta} \right| = |\sin \theta| = \sin \theta$$

$$\frac{dN}{d \cos \theta} \equiv g(z) = \frac{1}{\sin \theta} \cdot f(\theta) = 1 + z^2$$

Beispiel: Strahlungsdichte schwarzer Körper

$$x \equiv \nu \quad u \equiv \lambda = \frac{c}{\nu} \quad \rightarrow \quad \nu = \frac{c}{\lambda}$$

$$\rho_\lambda(\lambda, T) = \frac{c}{\lambda^2} \cdot \rho_\nu(c/\lambda, T)$$

Mehrdimensional, hier zwei Variable:

Gegeben: Verteilung $f(x_1, x_2)$

Variablentransformation: $x_1, x_2 \rightarrow u_1 \quad u_1 = u_1(x_1, x_2)$
 $x_1, x_2 \rightarrow u_2 \quad u_2 = u_2(x_1, x_2)$

Gesucht: Verteilung $g(u_1(x_1, x_2), u_2(x_1, x_2))$

ohne Beweis:

$$g(u_1, u_2) = \left| J \begin{pmatrix} x_1, x_2 \\ u_1, u_2 \end{pmatrix} \right| \cdot f(x_1, x_2)$$

$$J \begin{pmatrix} x_1, x_2 \\ u_1, u_2 \end{pmatrix} = \det(S) = \underline{\text{Jakobi - Determinante}}$$

$$S = \begin{pmatrix} \frac{\partial x_1}{\partial u_1} & \frac{\partial x_2}{\partial u_1} \\ \frac{\partial x_1}{\partial u_2} & \frac{\partial x_2}{\partial u_2} \end{pmatrix}$$

Beispiel: Lepton-Nukleon-Streuung

$$x_1 \equiv x, \quad x_2 \equiv y \quad u_1 \equiv Q^2, \quad u_2 \equiv \nu$$

Differentieller Wirkungsquerschnitt:

$$\frac{d^2\sigma}{dx dy} \quad x, y \rightarrow Q^2, \nu \quad x = Q^2/(2M\nu) \quad y = \nu/E$$

$$S = \begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial Q^2} & \frac{\partial y}{\partial Q^2} \\ \frac{\partial x}{\partial \nu} & \frac{\partial y}{\partial \nu} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2M\nu} & 0 \\ \dots & \frac{1}{E} \end{pmatrix}$$

$$|J| = 1/(2M\nu E)$$

$$\frac{d^2\sigma}{dQ^2 d\nu} = \frac{1}{2M\nu E} \cdot \frac{d^2\sigma}{dx dy}$$

Fehlerfortpflanzung [für 'kleine' Fehler!]

Eindimensional:

Gegeben: Messresultat $\hat{x} \pm \Delta x$

Variablentransformation: $x \rightarrow u \quad u = u(x)$

Gesucht: $\hat{u} \pm \Delta u$

$$\hat{u} = u(\hat{x})$$

Entwicklung:

$$u(x) \approx u(\hat{x}) + \left. \frac{du}{dx} \right|_{x=\hat{x}} \cdot (x - \hat{x})$$

$$\Delta u = \left| \frac{du}{dx} \right| \Delta x$$

Beispiel: Kantenlänge und Volumen eines Würfels

$$a = (4.0 \pm 0.1) \text{ cm}$$

$$V = a^3 = 64.0 \text{ cm}^3 \quad \Delta V = \frac{dV}{da} \cdot \Delta a = 3a^2 \Delta a = 4.8 \text{ cm}^3$$

$$V = (64.0 \pm 4.8) \text{ cm}^3$$

Relative Fehler:

$$\frac{\Delta V}{V} = \frac{3a^2 \Delta a}{a^3} = 3 \cdot \frac{\Delta a}{a}$$

Mehrdimensional (hier zweidimensional):

Gegeben: korrelierte Messresultate $\hat{x}_1 \pm \Delta x_1$, $\hat{x}_2 \pm \Delta x_2$ ($\Delta x_i \equiv \sigma_{x_i}$), $\text{COV}_{x_1 x_2}$

Kovarianzmatrix = Fehlermatrix:

$$V(x_1, x_2) = \begin{pmatrix} \sigma_{x_1}^2 & \text{COV}_{x_1 x_2} \\ \text{COV}_{x_1 x_2} & \sigma_{x_2}^2 \end{pmatrix}$$

Variablentransformation: $x_1, x_2 \rightarrow u_1, u_2$ $u_1 = u_1(x_1, x_2)$, $u_2 = u_2(x_1, x_2)$

Gesucht: $\hat{u}_1 \pm \Delta u_1$, $\hat{u}_2 \pm \Delta u_2$ und Korrelation

Linearisierung:

$$\begin{aligned} & (u_i(x_1, x_2) - u_i(\hat{x}_1, \hat{x}_2))^2 \\ \approx & \left[\frac{\partial u_i}{\partial x_1} (x_1 - \hat{x}_1) \right]^2 + \left[\frac{\partial u_i}{\partial x_2} (x_2 - \hat{x}_2) \right]^2 + 2 \frac{\partial u_i}{\partial x_1} \frac{\partial u_i}{\partial x_2} (x_1 - \hat{x}_1) (x_2 - \hat{x}_2) \end{aligned}$$

Dann Bildung der Erwartungswerte - man erkennt die Elemente der Kovarianzmatrix!

Kovarianzmatrix transformiert sich so (ohne Beweis):

$$V(u_1, u_2) = T^T \cdot V(x_1, x_2) \cdot T \quad T = \begin{pmatrix} \frac{\partial u_1}{\partial x_1} & \frac{\partial u_2}{\partial x_1} \\ \frac{\partial u_1}{\partial x_2} & \frac{\partial u_2}{\partial x_2} \end{pmatrix}$$

Beispiel: Summe und Differenz zweier Zufallsvariablen

x_1 und x_2 unkorreliert mit Standardabweichung σ_{x_1} , σ_{x_2} . Neue Variablen:

$$u_+ = x_1 + x_2 \quad u_- = x_1 - x_2$$

$$V(x_1, x_2) = \begin{pmatrix} \sigma_{x_1}^2 & 0 \\ 0 & \sigma_{x_2}^2 \end{pmatrix}$$

$$T = T^T = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$V(u_+, u_-) = \begin{pmatrix} \sigma_{x_1}^2 + \sigma_{x_2}^2 & \sigma_{x_1}^2 - \sigma_{x_2}^2 \\ \sigma_{x_1}^2 - \sigma_{x_2}^2 & \sigma_{x_1}^2 + \sigma_{x_2}^2 \end{pmatrix}$$

$$\sigma_{u_+}^2 = \sigma_{u_-}^2 = \sigma_{x_1}^2 + \sigma_{x_2}^2$$

Varianzen σ^2 sind zu addieren, nicht Fehler σ !

Verallgemeinerungen

Die x_i seien unkorreliert, die zugehörigen Fehler bezeichnen wir mit σ_i . Wir betrachten eine Variable $u \equiv u_1$:

a) $u = \sum x_i$

$$(\Delta u)^2 = \sum \sigma_i^2$$

b) $u = \sum \alpha_i x_i$

$$(\Delta u)^2 = \sum \alpha_i^2 \sigma_i^2$$

c) $u = u(x_i)$

$$(\Delta u)^2 = \sum \left(\frac{\partial u}{\partial x_i} \right)^2 \sigma_i^2$$

Anwendung: Mittelwert

Verallgemeinerung: N Messungen x_i der gleichen Größe:

Mittelwert:

$$\bar{x} = \frac{1}{N} \cdot \sum_i x_i$$

Fehler des Mittelwertes:

$$\Delta x = \frac{1}{N} \sqrt{\sum_i \Delta x_i^2} = \frac{1}{\sqrt{N}} \sqrt{\frac{1}{N} \sum_i \Delta x_i^2}$$

Falls alle Δx_i gleich:

$$\Delta x = \frac{1}{\sqrt{N}} \Delta x_i$$

Bedeutung: Gesamtgenauigkeit verbessert sich mit der Wurzel der Zahl der Messungen!

Anwendung: gewichteter Mittelwert

Falls Fehler verschieden, benutze gewichteten Mittelwert:

$$\bar{x} = \frac{\sum w_i \cdot x_i}{\sum w_i} \quad w_i = \frac{1}{(\Delta x_i)^2}$$

minimiert Gesamtfehler (hier ohne Beweis):

$$(\Delta x)^2 = \frac{1}{\sum w_i}$$

Beispiel:

$$x_1 = 13.5 \pm 0.4 \quad x_2 = 13.9 \pm 0.2$$

Ungewichtet: $\bar{x} = 13.70 \pm 0.22$

Gewichtet: $\bar{x} = 13.82 \pm 0.18 = \text{besser !}$

χ^2 -Fit-Methode, unkorreliert, 1-dimensional

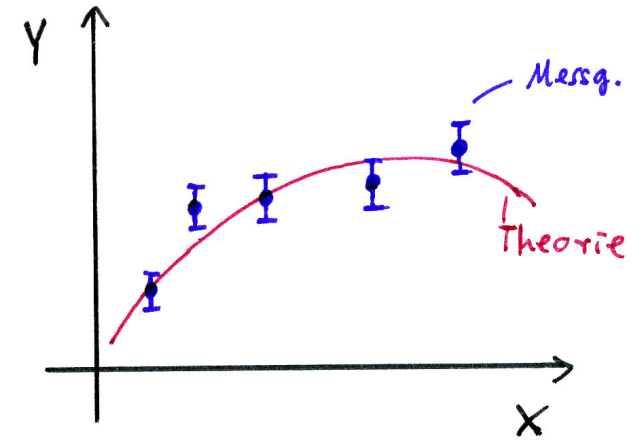
N Messungen: $x_i, y_i \pm \sigma_i$ (gaußisch)

KEINE Korrelationen zwischen Messwerten

Theorie: 1 freier Parameter a

A-posteriori-Wahrscheinlichkeit:

$$f(x_i, y_i | a) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_i} \cdot e^{-(y_i - t(x_i | a))^2 / (2\sigma_i^2)}$$



Zu minimieren:

$$L(a) \equiv \chi^2(a) = \sum_{i=1}^N \frac{(y_i - t(x_i | a))^2}{\sigma_i^2} = \sum \left(\frac{\text{Messung} - \text{Theorie}(a)}{\text{Fehler}} \right)^2$$

Estimator für a :

$$\chi^2(a) = \chi_{\min}^2$$

Fehler von a :

$$\chi^2(a \pm \Delta a) = \chi_{\min}^2 + 1$$

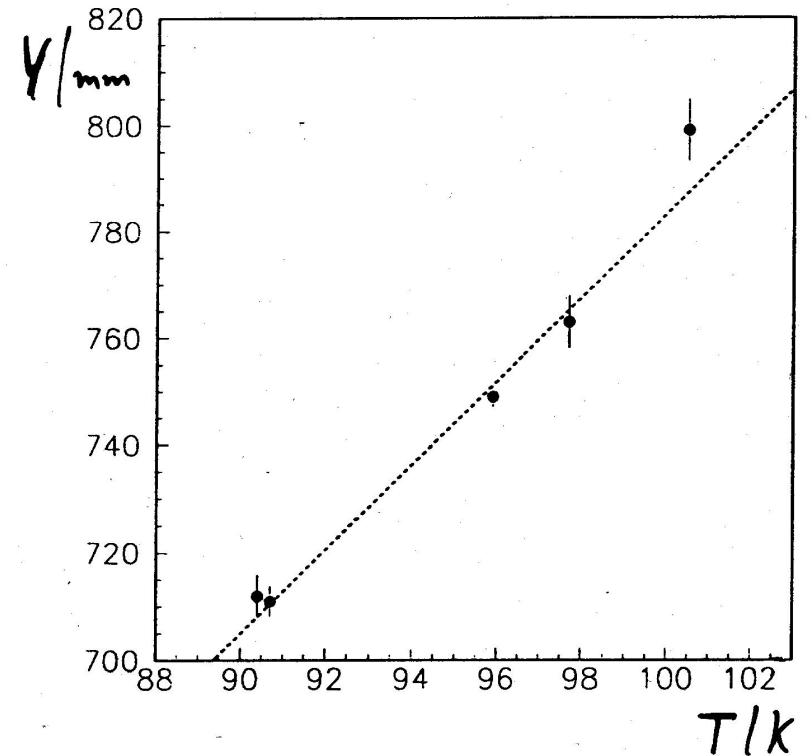
Qualität des Fits: Falls gut: χ_{\min}^2 ist χ^2 -verteilt (!) mit $N_{dof} = \text{Zahl Messpunkte } N \text{ minus Zahl Parameter} = N - 1$

Beispiel: Temperaturkoeffizient, Folge 1

Unkorrelierte Daten:

i	T_i/K	y_i/mm
1	90.4	712 ± 4
2	100.5	799 ± 6
3	95.9	749 ± 2
4	90.7	711 ± 3
5	97.7	763 ± 5

Theorie: $y_i(T_i) \leftrightarrow t(T_i|a) = a \cdot T_i$



χ^2 -Fit liefert:

$$a = (7.833 \pm 0.015) \text{ mm/K}$$

$$\chi^2/N_{dof} = 6.4/4 \approx 1 \quad \text{ok!}$$

χ^2 -Fit-Methode, korreliert, 1-dimensional

N Messungen: $x_i, y_i \pm \sigma_i$ (gaußisch)

KORRELATIONEN zwischen Messwerten y_i

Theorie: 1 freier Parameter a

A-posteriori-Wahrscheinlichkeit:

$$\chi^2(a) = \sum_{i,j}^N w_{ij} (y_i - t(x_i|a)) (y_j - t(x_j|a))$$

Gewichtsmatrix = $(w_{ij}) = \mathbf{W} = \mathbf{V}^{-1}$ $\mathbf{V} = (v_{ij}) =$ Kovarianzmatrix

Spezialfall: $\rho_{ij} = 0$, alle Messungen unkorreliert:

$$\mathbf{V} = (\sigma_i^2) \quad v_{ij} = \delta_{ij} \sigma_i^2 \quad w_{ij} = \delta_{ij} \frac{1}{\sigma_i^2} \quad \mathbf{W} = (1/\sigma_i^2)$$

Beispiel: Temperaturkoeffizient, Folge 2

Zusätzlicher gemeinsamer systematischer Fehler (gaußisch !) für alle Messwerte:

$$\sigma_{ij}^2 \rightarrow \sigma_{ij}^2 + \sigma_c^2 \quad \sigma_c = 10 \text{ mm} \quad (\hat{=} 1.3\%)$$

Systematische Fehler (Eichung Maßstab): 100%-ige Korrelation zwischen allen Messwerten!

Kovarianzmatrix (modulo Einheiten) und Gewichtsmatrix:

$$V = \begin{pmatrix} 116 & 100 & 100 & 100 & 100 \\ 100 & 136 & 100 & 100 & 100 \\ 100 & 100 & 104 & 100 & 100 \\ 100 & 100 & 100 & 109 & 100 \\ 100 & 100 & 100 & 100 & 125 \end{pmatrix} \quad \frac{W}{0.001} = \begin{pmatrix} 54.7 & -3.5 & -31.2 & -13.9 & -5.0 \\ -3.5 & 26.2 & -13.9 & -6.2 & -2.2 \\ -31.2 & -13.9 & 125.3 & -55.4 & -19.9 \\ -13.9 & -6.2 & -55.4 & 86.5 & -8.9 \\ -5.0 & -2.2 & -19.9 & -8.9 & 36.8 \end{pmatrix}$$

χ^2 -Fit:

$$a = (7.83 \pm 0.10) \text{ mm/K} \quad \chi^2/N_{dof} = 6.2/4$$

Systematik dominiert!

χ^2 -Fit-Methode, unkorreliert, n-dimensional

N Messungen: $x_i, y_i \pm \sigma_i$ (gaußisch)

keine Korrelationen zwischen Messwerten

Theorie: L freie Parameter a_l

$$f(x_i, y_i | a_1, \dots, a_L) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_i} \cdot e^{-(y_i - t(x_i | a_1, \dots, a_L))^2 / (2\sigma_i^2)}$$

$$\chi^2(a_l) = \sum_{i=1}^N \frac{(y_i - t(x_i | a_l))^2}{\sigma_i^2}$$

Estimator für Vektor (a_l): MINIMUM von χ^2 ($= \chi_{\min}^2$)

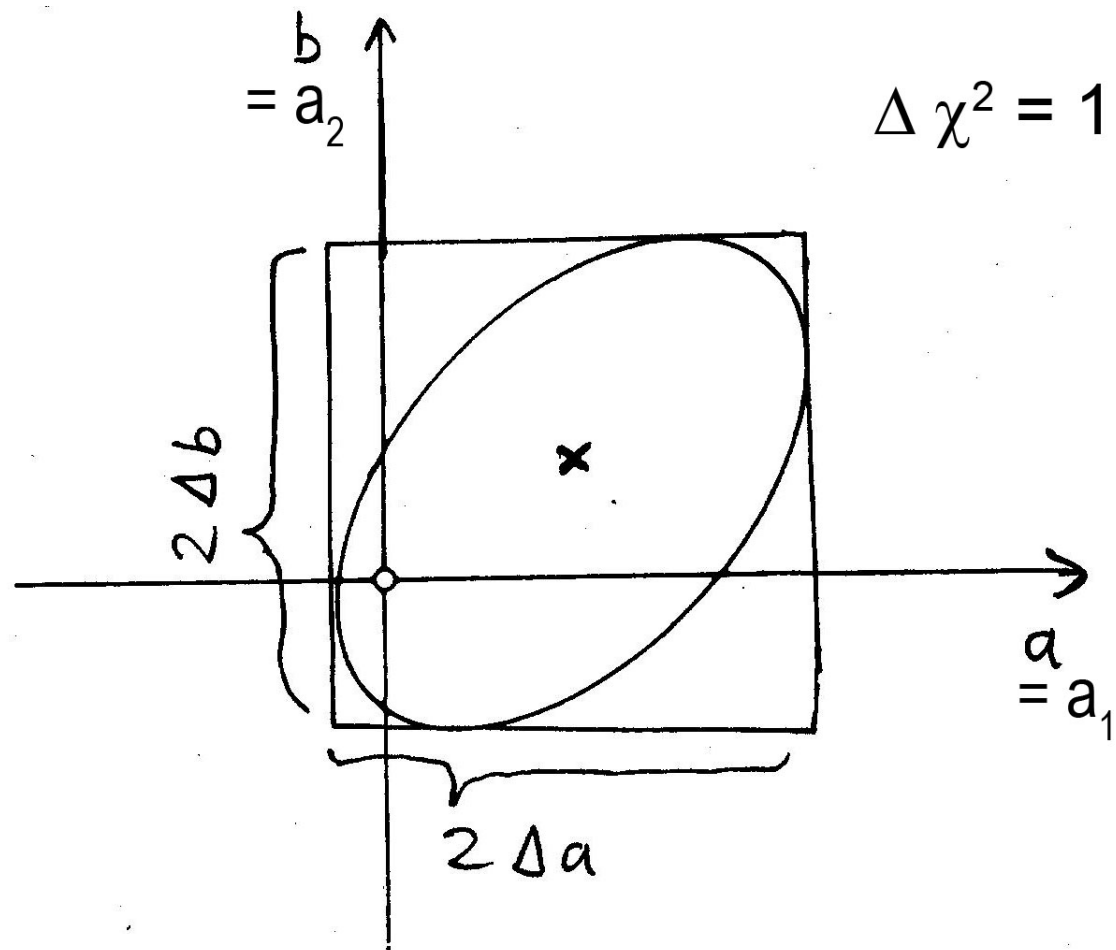
Fehlerkontur von (a_l):

$$\chi^2 = \chi_{\min}^2 + \Delta\chi^2(CL, L)$$

Achtung: a_l sind i.a. korreliert !

$\Delta\chi^2$:

L	68%	90%	95%
1	1.00	2.70	3.84
2	2.30	4.61	5.99
3	3.53	6.25	7.82
4	4.72	7.78	9.49
5	5.89	9.24	11.07
6	7.04	10.65	12.59
7	8.18	12.02	14.07
8	9.31	13.36	15.51
9	10.43	14.68	16.92
10	11.55	15.99	18.31



Beispiel: Temperaturkoeffizient, Folge 3

Unkorrelierte Daten wie in Folge 1

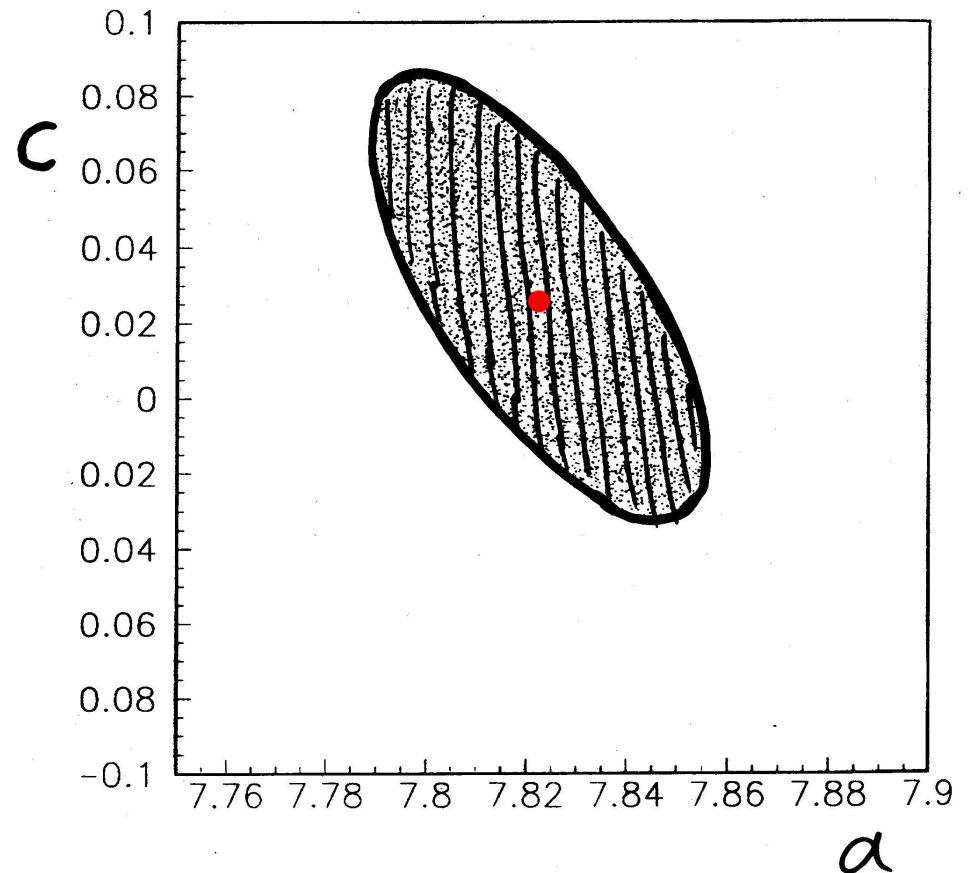
Theoretisches Modell:

$$g(T; a, c) = a \cdot T + c \cdot (T - T_0)^2 \quad T_0 = 100 \text{ K}$$

Beide Parameter a und c sind zu fitten. Modulo Einheiten:

$$CL = 68\%, L = 2 \rightarrow \Delta\chi^2 = 2.30.$$

$$\chi^2/N_{dof} = 5.9/3 \approx 1 \quad \text{ok!}$$



χ^2 -Fit-Methode, korreliert, n-dimensional



Zusammenfassung (Teile I + II)

- Erwartungswerte und Estimatoren
- Mittelwert und Standardabweichung
- Wichtige Wahrscheinlichkeitsverteilungen:
 - Gauß ← *zentraler Grenzwertsatz*
 - Poisson
 - Binomial
 - χ^2
- Kovarianz und Korrelation
- Variablentransformationen
- Fehlerfortpflanzung
- Fehler des Mittelwertes
- Parameterbestimmung:
 - Maximum-Likelihood-Methode
 - χ^2 -Methode

