

### 3. Grassmann-Variablen

Wir betrachten nun ein Gauß-Integral über Grassmann-Variablen:

$$\int \prod_{i=1}^n d\theta_i d\theta_i^* e^{-\frac{1}{2} (\theta_i \theta_i^*)} A_{ij} \left( \begin{matrix} \theta_i \\ \theta_i^* \end{matrix} \right) \left( \begin{matrix} \phi_i \\ \phi_i^* \end{matrix} \right) \quad (1)$$

wobei  $\theta_i, \phi_i, \theta_i^*, \phi_i^*$  Grassmann-Variablen sind und  $A_{ij}^{(0)} \in \mathbb{C}$ .

Wie bei komplexen Variablen führen wir Indizes  $\alpha = i\sigma$  ein und schreiben

$$\begin{aligned} \psi_k &= \psi_{i\sigma} = \begin{cases} \theta_i & \text{für } \sigma=1 \\ \theta_i^* & \text{für } \sigma=2 \end{cases} \\ \chi_k &= \chi_{i\sigma} = \begin{cases} \phi_i & \text{für } \sigma=1 \\ \phi_i^* & \text{für } \sigma=2 \end{cases}; \quad A_{\alpha\beta} = A_{ij}^{(0)} \end{aligned} \quad (2)$$

(1) erhält dann die Form:

$$\int d\psi_{2n} \cdots d\psi_1 e^{-\frac{1}{2} \psi_k A_{\alpha\beta} \psi_\alpha} \psi_\alpha \chi_\alpha = ? \quad (3)$$

mit (vgl. (2.6))

$$\psi_{2n} \cdots \psi_1 \stackrel{\hat{=}}{=} \theta_n \theta_{n-1} \cdots \theta_1 \theta_1^* \quad (4)$$

Ein wichtiger Unterschied zu reellen und komplexen Variablen ist die Anti-Kommutierung der  $\psi_k$ 's:

$$\psi_k \psi_\ell = - \psi_\ell \psi_k$$

Dementsprechend ist die Matrix  $A$  anti-symmetrisch (o.B.d.h., d.h. die symmetrische Teil gibt keine Beitrag),

$$\boxed{A_{kl} = -A_{lk}} \quad \text{oder} \quad \boxed{A_{ij}^{(0)} = -A_{ji}^{(0)}} \quad ? \quad (5)$$

$$\Rightarrow A_{kk} = 0$$

Dieses "kleine" Unterschied führt dazu, dass (4) nicht genau analog wie bei reelle / komplexe Variablen herauskommt, sondern

$$\boxed{\int d^{2n}q e^{-\frac{1}{2} \sum_k A_{kk} q_k^2 + q_k X_k} = \sqrt{\det A} e^{-\frac{1}{2} \sum_k X_k A_{kk} X_k}} \quad ? \quad (6)$$

d.h. im Vergleich zu (2.8) steht die  $\sqrt{\det A}$  im Zähler, im Exponenten steht ein  $\ominus$  Zeichen, und der Faktor ist anders. Letzteren erhält man aus dem Spezialfall

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \det A = (-1)^n \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = (-1)^{2n} = 1$$

$$-\frac{1}{2} (\lambda_i \lambda_i^*) \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_i^* \\ \lambda_i \end{pmatrix} = -\frac{1}{2} (-\lambda_i \lambda_i^* + \lambda_i^* \lambda_i) = -\lambda_i^* \lambda_i.$$

$$\Rightarrow \int d^{2n}q e^{-\frac{1}{2} \sum_k A_{kk} q_k^2} = \underbrace{\left( \int d\lambda^* d\lambda e^{-\lambda^* \lambda} \right)^n}_{\int d\lambda^* d\lambda (1 - \lambda^* \lambda)} = 1 \quad (6a)$$

Der Beweis von (6) geht wiederum analog wie bei reelle / komplexe Variable, nur dass man die Antisymmetrie von  $A$  berücksichtigen muss.

Zunächst kann der Term  $q_k X_k$  durch eine Transformation benötigt werden (beachte, dass man dies gemäss (III.2.14d) auch für Quasimann-Integrationen durchführen kann):

$$\boxed{Y_k \rightarrow Y_k + A_{ke}^{-1} X_e} \Rightarrow \quad (7)$$

$$-\frac{1}{2} Y_k A_{ke} Y_e + Y_k X_e \rightarrow -\frac{1}{2} (Y_k + A_{ke}^{-1} X_e) A_{ke} (Y_e + A_{es}^{-1} X_s) \\ + (Y_k + A_{ke}^{-1} X_e) X_k$$

$$\xrightarrow{\text{Are} = -A_{ek}} -\frac{1}{2} Y_k A_{ke} Y_e - \frac{1}{2} (-X_e \underbrace{A_{ek}^{-1} A_{ke}}_{\text{Are}} Y_e + Y_k \underbrace{A_{ek}^{-1} A_{es}^{-1}}_{\text{Es}} X_s)$$

$$+ \frac{1}{2} X_e \underbrace{A_{ek}^{-1} A_{ke} A_{es}^{-1}}_{A_{es}} X_s + Y_k X_e - X_e A_{ek}^{-1} X_e$$

$$= -\frac{1}{2} Y_k A_{ke} Y_e - \frac{1}{2} X_e A_{ek}^{-1} X_e - \frac{1}{2} (-X_e Y_k + Y_k X_e) + Y_k X_e \\ - Y_k X_e$$

$$= -\frac{1}{2} Y_k A_{ke} Y_e - \frac{1}{2} X_e A_{ek}^{-1} X_e$$

d.h. mit

$$\boxed{I := \int d^2 u \, 4 e^{-\frac{1}{2} Y_k A_{ke} Y_e}} \quad (8)$$

folgt:

$$\int d^2 u \, 4 e^{-\frac{1}{2} Y_k A_{ke} Y_e + Y_k X_e} = I e^{-\frac{1}{2} X_e A_{ek}^{-1} X_e} \quad (9)$$

Zur Berechnung von  $I$  definiert man wieder den Erwartungswert

$$\boxed{\langle f(Y) \rangle = \frac{\int d^2 u \, 4 e^{-\frac{1}{2} Y_k A_{ke} Y_e} f(Y)}{\int d^2 u \, 4 e^{-\frac{1}{2} Y_k A_{ke} Y_e}}} \quad (10)$$

und beweist analog zu (1.7) und (2.11):

$$\boxed{\langle Y_k f(Y) \rangle = \sum_e A_{ke}^{-1} \langle \frac{\partial}{\partial Y_e} f(Y) \rangle} \quad (11)$$

Dabei nutzt man aus, dass die partielle Integration gemäss (III.2.14c) auch für Grassmann-Variablen verwendet werden darf:

$$\begin{aligned} \left\langle \frac{\partial}{\partial q_n} f(q) \right\rangle &= \frac{1}{I} \int d^{2n}q \left( \frac{\partial}{\partial q_n} f(q) \right) e^{-\frac{1}{2} \sum A_{kl} q_k q_l} \\ &\stackrel{(III.2.14c)}{=} - \frac{1}{I} \int d^{2n}q f(q) \frac{\partial}{\partial q_n} e^{-\frac{1}{2} \sum A_{kl} q_k q_l} (-1)^P \quad (*) \end{aligned}$$

↑  
Vorzeichen gemäss  
der Zahl der  $q$ 's  
in  $f(q)$

Nun gilt weiterhin analog zum Beweis von (III.2.7):

$$\begin{aligned} e^{-\frac{1}{2} \sum_{kl} A_{kl} q_k q_l} &= \prod_{kl} e^{-\frac{1}{2} A_{kl} q_k q_l} \\ &= \prod_{k \neq l} \left( 1 - \frac{1}{2} A_{kl} q_k q_l \right) = \prod_{k \neq l} \underbrace{\left( 1 - \frac{1}{2} A_{kl} q_k q_l \right)}_{A_{kl} q_k q_l} \underbrace{\left( 1 - \frac{1}{2} A_{kk} q_k^2 \right)}_{A_{kk} q_k^2} \\ &\quad A_{kk} = 0 \end{aligned}$$

$1 - A_{kk} q_k^2$

$$\Rightarrow \boxed{e^{-\frac{1}{2} \sum_{k \neq l} A_{kl} q_k q_l}} = \prod_{k \neq l} \left( 1 - A_{kl} q_k q_l \right) \quad (12)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial q_n} e^{-\frac{1}{2} \sum A_{kl} q_k q_l} = \prod_{\substack{k \in S \\ n, S \neq n}} \left( 1 - A_{kn} q_n q_k \right).$$

$$\cdot \frac{\partial}{\partial q_n} \prod_{k \in S} \left( 1 - A_{ks} q_k q_s \right) \prod_{k \in R} \underbrace{\left( 1 - A_{kr} q_r q_k \right)}_{A_{kr} q_r q_k}$$

$\underbrace{\prod_{S \neq k} \left( 1 - A_{ks} q_k q_s \right)}$

$$\stackrel{\text{Produktregel}}{=} \sum_{s=1}^{2n} \left( 1 - A_{k1} q_n q_1 \right) \cdots \underbrace{\frac{\partial}{\partial q_n} \left( 1 - A_{ks} q_n q_s \right)}_{-A_{ns} q_s} \cdots \left( 1 - A_{k2n} q_n q_{2n} \right)$$

$= -A_{ns} q_s = -A_{ns} q_s (1 - A_{ns} q_n q_s)$

(III.2.14a)

$$\Rightarrow \boxed{\frac{\partial}{\partial \Psi_k} e^{-\frac{1}{2} \Psi A \Psi} = - \sum_l A_{lk} \Psi_l e^{-\frac{1}{2} \Psi A \Psi}} \quad (13)$$

Eingesetzt in (\*) erhalten wir also

$$\begin{aligned} \left\langle \frac{\partial}{\partial \Psi_k} f(\Psi) \right\rangle &= \sum_l A_{lk} \frac{1}{I} \int d^{2n} \Psi \underbrace{f(\Psi) (-1)^l \Psi_l}_{= \Psi_l f(\Psi)} e^{-\frac{1}{2} \Psi A \Psi} \\ &= \sum_l A_{lk} \left\langle \Psi_l f(\Psi) \right\rangle \end{aligned}$$

womit (11) nach Multiplikation mit  $A^{-1}$  bewiesen ist.

Setzen wir  $f(\Psi) = \Psi_l$ , so folgt wieder die  
wichtige Identität

$$\boxed{\left\langle \Psi_k \Psi_l \right\rangle = A_{kl}^{-1}} \quad (14)$$

Weiterhin folgt aus (12) für  $k < l$ :

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial A_{kl}} e^{-\frac{1}{2} \Psi A \Psi} &= \frac{\partial}{\partial A_{kl}} \prod_{r,s} (1 - A_{rs} \Psi_r \Psi_s) \\ &= \underbrace{- \Psi_k \Psi_l \prod_{r,s} (1 - A_{rs} \Psi_r \Psi_s)}_{(r,s) \neq (k,l)} \\ &\quad - \Psi_l \Psi_k (1 - A_{kk} \Psi_k \Psi_k) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial A_{kl}} e^{-\frac{1}{2} \Psi A \Psi} = - \Psi_k \Psi_l e^{-\frac{1}{2} \Psi A \Psi}, \quad k < l \quad (15)$$

Daraus folgt sofort wie bei reelle Variable (vgl. (1.9))

$$\frac{\partial}{\partial A_{kk}} \ln I = \frac{1}{I} \int d^{2n} \Psi \underbrace{\frac{\partial}{\partial A_{kk}} e^{-\frac{1}{2} \Psi A \Psi}}_{= - \Psi_k \Psi_k e^{-\frac{1}{2} \Psi A \Psi}} = - \left\langle \Psi_k \Psi_k \right\rangle$$

(14)

 $\Rightarrow$ 

$$\frac{\partial}{\partial t_{k\ell}} \ln I = -A_{k\ell}^{-1} = A_{\ell k}^{-1}$$

 $k < \ell$ 

(16)

Diese Gleichung wird gemäß (1.12) durch

$$\ln I = \frac{1}{2} \ln \det A + \text{const}$$

für eine antisymmetrische Matrix erhält. Es folgt

$$I = c \sqrt{\det A}$$

(17)

und die Konstante  $c=1$  wird durch (6a) festgelegt.  
Damit ist (6) bewiesen.

Aus (6) folgt wiederum

$$\boxed{\langle e^{\underline{4}X} \rangle = e^{\frac{1}{2} X A^{-1} X} = e^{\frac{1}{2} \langle (\underline{4}X)^2 \rangle}}$$

!

Bew.:

$$-\frac{1}{2} X_k \underbrace{A_{k\ell}^{-1}}_{\langle \underline{4}_k \underline{4}_\ell \rangle} X_\ell = -\frac{1}{2} \left\langle \underbrace{X_k}_{\langle \underline{4}_k \underline{4}_\ell \rangle} \underbrace{\underline{4}_\ell}_{-X_\ell X_k} X_\ell \right\rangle = \frac{1}{2} \langle (\underline{4}X)^2 \rangle$$

□

Beim Wick-Theorem und bei der Normal-Ordnung bleibt alles gleich, es kommen nur zusätzliches Vorzeichen ins Spiel:

$$\begin{aligned} \langle \underline{4}_1 \underline{4}_2 \dots \underline{4}_m \rangle &= \sum_k \langle \underline{4}_1 \underline{4}_k \rangle \langle \frac{\partial}{\partial \underline{4}_k} \underline{4}_2 \dots \underline{4}_m \rangle \\ f(\underline{4}) &\quad (11) \quad (14) \\ &= \sum_k (-1)^k \langle \underline{4}_1 \underline{4}_k \rangle \langle \underline{4}_2 \dots \underline{4}_{k-1} \underline{4}_{k+1} \dots \underline{4}_m \rangle \end{aligned}$$

Dann sieht also, dass bei der Bildung von Kombinationen

Vorzeichen auftreten, die der Zahl der noch nicht kontrahierten  $\underline{\psi}$ 's zwischen den zu kontrahierenden  $\underline{\psi}$ 's entspricht. Dann erhält also für Grassmann-Variablen

Wick-Theorem ( $A_i$  linear in  $\underline{\psi}$ )

$$\langle A_1 \dots A_m \rangle = \sum_{\text{Kontrahierungs- möglichkeiten}} (-1)^{\sigma} A_{i_1} A_{i_2} \overbrace{A_{i_3} A_{i_4} \dots A_{i_{m-1}} A_{i_m}}^{\sigma}$$
(19)

mit

$\sigma$  = Zahl der Kreuzungen von Kontrahieren

z.B.:

$$\overbrace{ABCD}^{\sigma=0} = - \overbrace{AC}^{\sigma=1} \overbrace{BD}^{\sigma=0}$$

$$\overbrace{ABCDEF}^{\sigma=3} = \overbrace{AB}^{\sigma=0} \overbrace{DECF}^{\sigma=3} = - \overbrace{AD}^{\sigma=1} \overbrace{BE}^{\sigma=1} \overbrace{CF}^{\sigma=1}$$

Entsprechend wurde Vorzeiche bei der Definition der Normalordnung in (1.22) eingeführt werden.

Verschobene Erwartungswerte berechnen sich analog zu (1.24) bzw. (1.17):

$$\langle f(\underline{\psi}) \rangle_{\underline{x}} := \frac{\int d^{2n} \underline{\psi} e^{-\frac{1}{2} \underline{\psi} A \underline{\psi} + \underline{\psi} \underline{x}} f(\underline{\psi})}{\int d^{2n} \underline{\psi} e^{-\frac{1}{2} \underline{\psi} A \underline{\psi} + \underline{\psi} \underline{x}}} \quad (20)$$

(7)  
=>

$$\langle f(\underline{\psi}) \rangle_{\underline{x}} = \langle f(\underline{\psi} + \underline{A}^{-1} \underline{x}) \rangle \quad (21)$$

## Berechnung der inversen Matrix:

Im Unterschied zu komplexe Variable muss A antisymmetrisch sein, d.h.

$$A = \begin{pmatrix} C & -B^T \\ B & \bar{C} \end{pmatrix}, \quad C = -C^T, \quad \bar{C} = -\bar{C}^T \quad (22)$$

$$\Rightarrow A^{-1} = \begin{pmatrix} (C + B^T \bar{C}^{-1} B)^{-1} & (B + \bar{C} B^T C)^{-1} \\ -(B^T + C B^{-1} \bar{C})^{-1} & (\bar{C} + B C^{-1} B^T)^{-1} \end{pmatrix} \quad (23)$$

und damit:

$$\begin{cases} \langle \ell_i \ell_j \rangle = (C + B^T \bar{C}^{-1} B)^{-1}_{ij} \\ \langle \ell_i \ell_j^* \rangle = (B + \bar{C} B^T C)^{-1}_{ij} \\ \langle \ell_i^* \ell_j^* \rangle = (\bar{C} + B C^{-1} B^T)^{-1}_{ij} \end{cases} \quad (24)$$

Spezialfall:  $A^{11} = A^{22} = 0$

Wie bei komplexe Variable wurde in dieser Vorlesung nur Gauß-Integrale der Form

$$\int d^2n q e^{-\ell_i^* B_{ij} \ell_j} + \ell_i \theta_i + \ell_i^* \psi_i = ? \quad (25)$$

auftrat. Dann gilt in (6):

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -B^T \\ B & 0 \end{pmatrix}, \quad X = \begin{pmatrix} \theta \\ \psi \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \det A &= (-1)^n \det \begin{pmatrix} 0 & B \\ 0 & -B^T \end{pmatrix} = (-1)^n \det B \det (-B^T) \\ &= (-1)^n (-1)^n (\det B)^2 = (\det B)^2 \rightarrow |\det A| = \det B \\ &\quad (\text{Vorzeichen gemäß (62)}) \end{aligned}$$

$$\frac{1}{2} (\underline{\ell}_i \underline{\ell}_i^*) \begin{pmatrix} 0 & -\underline{B}_{ij}^T \\ \underline{B}_{ij} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \underline{\ell}_j^* \\ \underline{\ell}_j \end{pmatrix} = \frac{1}{2} (-\underline{\ell}_i \underbrace{\underline{B}_{ij}^T \underline{\ell}_j^*}_{\underline{B}_{ji}} + \underline{\ell}_i^* \underline{B}_{ij} \underline{\ell}_j)$$

$$= \underline{\ell}_i^* \underline{B}_{ij} \underline{\ell}_j$$

$$-\frac{1}{2} (\underline{\theta} \underline{\psi}) \begin{pmatrix} 0 & -\underline{B}^T \\ \underline{B} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \underline{\psi} \\ \underline{\varphi} \end{pmatrix} = -\frac{1}{2} (\underline{\theta} \underline{\psi}) \begin{pmatrix} 0 & \underline{B}^{-1} \\ -\underline{B}^{-1 T} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \underline{\psi} \\ \underline{\varphi} \end{pmatrix}$$

$$= -\frac{1}{2} (\underline{\theta}_i \underline{B}_{ij}^{-1} \underline{\psi}_j - \underline{\psi}_i \underbrace{\underline{B}_{ij}^{-1 T} \underline{\theta}_j}_{\underline{B}_{ji}^{-1}}) = -\underline{\theta}_i \underline{B}_{ij}^{-1} \underline{\psi}_j$$

und somit gemäss (6):

!

$$\boxed{\int \prod_{i=1}^n d\underline{\ell}_i^* d\underline{\ell}_i e^{-\underline{\ell}_i^* \underline{B}_{ij} \underline{\ell}_j + \underline{\ell}_i \underline{\theta}_i + \underline{\ell}_i^* \underline{\ell}_i} = \det \underline{B} e^{-\underline{\theta}_i \underline{B}_{ij}^{-1} \underline{\psi}_j}}$$

(26)

wobei  $\underline{B}_{ij}$  eine beliebige Matrix sein kann (das Integral existiert für Gaußmann-Variable immer).

Beachte das Vorzeichen im Exponenten auf der rechten Seite im Unterschied zu (2.24). Dieses Vorzeichen kann man wegbringen, wenn man auf der linken Seite  $\underline{\theta}_i \underline{\ell}_i$  oder  $\underline{\psi}_i \underline{\ell}_i^*$  im Exponenten schreibt.

Mit (24) folgt:

$$\begin{aligned} \langle \underline{\ell}_i \underline{\ell}_j \rangle &= \langle \underline{\ell}_i^* \underline{\ell}_j^* \rangle = 0 \\ \langle \underline{\ell}_i \underline{\ell}_j^* \rangle &= \underline{B}_{ij}^{-1}. \end{aligned}$$

(27)

und für verschobene Erwartungswerte gemäss (21)

$$\boxed{\langle f(\underline{\ell}, \underline{\ell}^*) \rangle_{\underline{\theta} \underline{\psi}} = \langle f(\underline{\ell} + \underline{B}^{-1} \underline{\psi}, \underline{\ell}^* - \underline{B}^{T-1} \underline{\theta}) \rangle} \quad (28)$$

da

$$\underline{A}^{-1} \underline{\chi} = \begin{pmatrix} 0 & -\underline{B}^T \\ \underline{B} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \underline{\psi} \\ \underline{\varphi} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \underline{B}^{-1} \\ -\underline{B}^{-1 T} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \underline{\psi} \\ \underline{\varphi} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \underline{B}^{-1} \underline{\psi} \\ -\underline{B}^{-1 T} \underline{\varphi} \end{pmatrix}$$